

ソフトウェアを**美味しく** 解析する方法

Will@ Security Ark

<http://security.symphonic-net.com/>

自己紹介

- 世を忍ぶ仮の姿はとある大学の学生
- しょぼいソフトウェアの開発や解析などを少々
- 金穴につき、ただ今大学の生協にてバイト中
- 全く関係ないが二日前まで長野でスノーボードしてた
- さらに関係ないが金もないのに今年は何故か三回もスノーボードに行った。

解析とは

リバースエンジニアリングとは、機械を分解したり、製品の動作を観察したりソフトウェアの動作を解析するなどして製品の構造を分析し、そこから製造方法や動作原理、設計図、ソースコードなどを調査する事である。

<http://ja.wikipedia.org/wiki/リバースエンジニアリング>

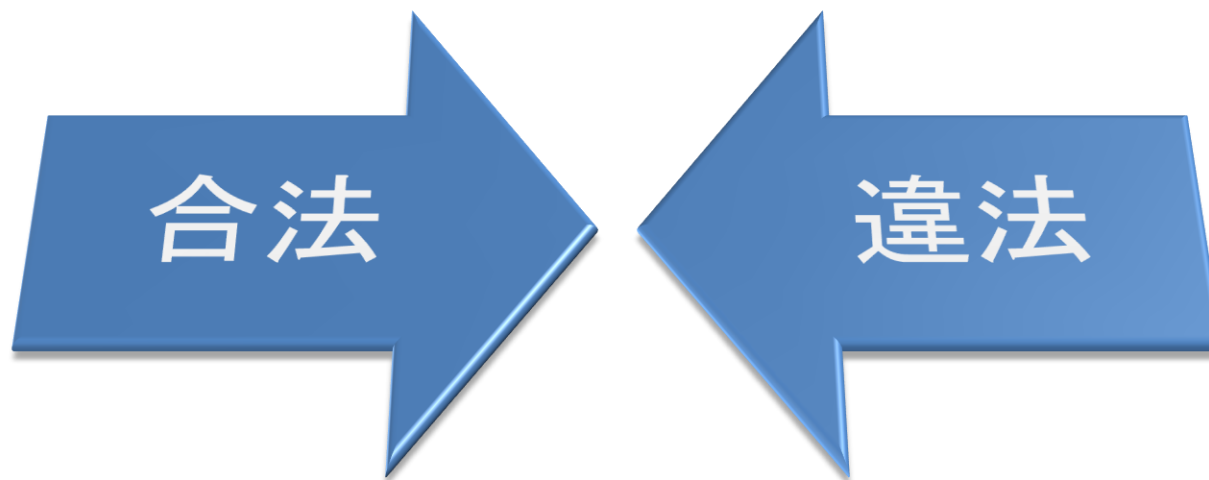
取 り 敢 え ず

今回はソフトウェアのReverse engineeringということで

- 脆弱性の調査
 - ウイルスの調査
 - 互換性の確保
 - 独自機能の追加
- ...etc

解析の必要性

使い方によっては善にも悪にもなる技術だが
Securityの分野では重要な技術！



解析を行うには

♪ アセンブリ言語に関する知識

♪ Win32APIに関する知識

♪ PE Formatに関する知識

挫けない心

←これ**超**重要

アセンブリ言語について



アセンブリ言語ではデータを保存する場所として以下の四つがあります。

- ✓レジスタ
- ✓スタック
- ✓ヒープ領域
- ✓データセクション領域

☆レジスタについて☆

レジスタはCPUの内部に存在するメモリで、高速なので計算を行う際に一時的に使用されます。各レジスタには大まかな役割が割り当てられていますが無視しても大丈夫です。

しかし、命令によってはある特定のレジスタの値に依存した処理が行われる事があるので、出来る限りその方針にしたがった使い方をした方がいいでしょう。

レジスタ一覧

レジスタ名	使用目的
EAX	何にでも使っても良い、関数の戻り値はこれに入る。
EBX	アドレス演算用。ポインタみたいな感じ。
EDX	何にでも使っても良い。
ECX	ECXは特定条件化ではカウンタとなるが 基本的にはEAX,EDX同様に何に使ってもよい
ESI	extended source indexの略で転送元アドレスの指定に使われる
EDI	extended destination indexの略で転送先アドレスの指定に使われる
ESP	スタックの現在アドレスを保持している (基本的にこれは別用途で使用してはいけない)
EBP	ローカル変数や引数の参照などにつかう

✓レジスタはすべて32bitで、最初のEをとった
ax,bxなどで下位16bitにアクセスできる。

✓さらに、EAX、EBX、EDX,ECXに至ってはahおよび、
alでさらにその半分の8bitにアクセスできる。

EAX

AX

AH

AL

命令一覧

命令	説明
mov	add dest,src dest = dest + srcという処理が行われます。
add	sub dest,src dest = dest - srcという処理が行われます。
push	push src srcがスタックに積まれます。
pop	pop dest destにスタックから取り出した値が格納されます。
imul	imul eax,edx eaxにeax*edxの結果が格納されます。
test	test src1, src2 src1とsrc2の論理積(AND)をとって、その結果をステータスレジスタに書き込みます。ステータスレジスタは変わりますが、src1とsrc2のあたりは変わらずに保持されます。
j*	j* src *の中に入る文字で処理が変わります。eの時はequalの略で比較命令の結果が等しければジャンプします。neはnot equalの略で比較命令の結果が等しくなければジャンプ。
lea	lea dest,src 実行アドレスの計算。他に簡単な計算などに使われる。

関数の呼び出し規約

C言語では主にcdeclが用いられている。

1. cdeclでは関数への引数は右から左の順でスタックに積まれる。
2. 関数の戻り値は EAX (80x86のレジスタの一つ)に格納される。
3. スタックポインタの処理は呼び出し側で行う。

1.の例 foo(int a1,int a2,int a3)という関数を呼び出す場合は

```
-----  
push a3  
push a2  
push a1  
call foo  
-----
```

2.の例 1を戻り値として返す場合

```
-----  
mov eax,1  
ret  
-----
```

これな～んだ？

SECURITY MARK

```
56 8B 74 24 08 85 F6 75 07 B8 01  
00 00 00 5E C3 8D 46 FF 50 E8 E7  
FF FF FF 0F AF C6 83 C4 04 5E C3
```

これで分かる人はマジで凄い！

とりあえず逆アセンブルしてみよう♪

逆アセンブルしてみよう♪



```
00941000    PUSH ESI
00941001    MOV ESI,DWORD PTR SS:[ESP+8]
00941005    TEST ESI,ESI
00941007    JNZ SHORT test.00941010
00941009    MOV EAX,1
0094100E    POP ESI
0094100F    RETN
00941010    LEA EAX,DWORD PTR DS:[ESI-1]
00941013    PUSH EAX
00941014    CALL test.00941000
00941019    IMUL EAX,ESI
0094101C    ADD ESP,4
0094101F    POP ESI
00941020    RETN
```

目標はCのソースに変換！

ブロックで分ける

00941000	PUSH ESI	}	第一ブロック
00941001	MOV ESI,DWORD PTR SS:[ESP+8]		
00941005	TEST ESI,ESI		
00941007	JNZ SHORT test.00941010	}	第二ブロック
00941009	MOV EAX,1		
0094100E	POP ESI	}	第三ブロック
0094100F	RETN		
00941010	LEA EAX,DWORD PTR DS:[ESI-1]	}	
00941013	PUSH EAX		
00941014	CALL test.00941000		
00941019	IMUL EAX,ESI		
0094101C	ADD ESP,4		
0094101F	POP ESI		
00941020	RETN		

第一ブロックの理解

00941000 PUSH ESI

↑下で使うので今現在の値をスタックに待避

00941001 MOV ESI,DWORD PTR SS:[ESP+8]

↑ESIに第一引数の値を格納

00941005 TEST ESI,ESI

↑ESIの値を評価

00941007 JNZ SHORT test.00941010

↑ESIの値が0ではなかったらジャンプ！

第二ブロックの理解

00941009 MOV EAX,1

↑EAXに1を代入

0094100E POP ESI

↑待避していた値をESIに戻す

0094100F RETN

↑りた～ん

第三ブロックの理解

00941010 LEA EAX,DWORD PTR DS:[ESI-1]

↑EAXにESI-1の結果を格納

00941013 PUSH EAX

↑EAXをスタックに放り込む

00941014 CALL test.00941000

↑0x941000番地の関数を呼び出す

00941019 IMUL EAX,ESI

↑EAX=EAX*ESIの計算を行う

0094101C ADD ESP,4

↑スタックの調整

0094101F POP ESI

↑待避していた値をESIに戻す

00941020 RETN

ちよつとずつCにしていくよ

```
00941000    PUSH ESI ←ESIを使うのでスタックに待避
00941001    MOV ESI,DWORD PTR SS:[ESP+8]
00941005    TEST ESI,ESI
00941007    JNZ SHORT test.00941010←第三ブロックへ
```



```
hoge(int arg)
{
    if(arg == 0){
        [第二ブロック]
    }
    [第三ブロック]
}
```

第二ブロック

00941009

MOV EAX,1

戻り値に1を指定

0094100E

POP ESI

ESIに値を戻す

0094100F

RETN



Return 1;

これだけですw

第三ブロック

```
00941010    LEA EAX,DWORD PTR DS:[ESI-1]    ← ESIはarg
00941013    PUSH EAX
00941014    CALL test.00941000             ← 0x941000は関数の先頭
00941019    IMUL EAX,ESI
0094101C    ADD ESP,4
0094101F    POP  ESI
00941020    RETN
```



return hoge(arg-1)*arg

これだけですw

まとめちゃいます

```
hoge(int arg)
{
    if(arg == 0){
        return 1;
    }
    return hoge(arg-1)*arg;
}
```

Nの階乗を計算する
再帰関数でした

まとめ

解析(リバースエンジニアリング)をするためには☆

- ✓アセンブリ言語の知識
- ✓Win32APIに関する知識
- ✓PE Formatに関する知識
- ✓根性
- ✓カン&慣れ

そして...

0と1を愛する心 ♪

終わり

SECURITY MARK

＼(^o^)／オワタ

ご静聴

ありがとうございました♪